

# DiploMat. Eksempel på 4-timersprøve.

Preben Alsholm

Maj 2004

## 1 Opgave 1

Vi skal løse ligningen

$$\frac{e^{i\frac{\pi}{4}}}{z} - \frac{5}{\frac{1}{2}\sqrt{3} - \frac{1}{2}i} = 0$$

Løsningen skal angives på polær form, dvs. på formen  $re^{i\theta}$ , hvor  $r > 0$  og  $\theta \in R$ .

Først finder vi

$$\frac{e^{i\frac{\pi}{4}}}{z} = \frac{5}{\frac{1}{2}\sqrt{3} - \frac{1}{2}i}$$

Heraf fås

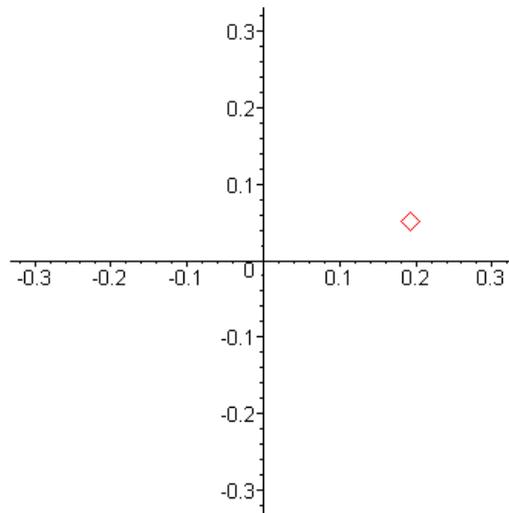
$$z = e^{i\frac{\pi}{4}} \frac{\frac{1}{2}\sqrt{3} - \frac{1}{2}i}{5}$$

Tallet  $w = \frac{1}{2}\sqrt{3} - \frac{1}{2}i$  er kønt i polære koordinater: Modulus af  $w$  er  $|w| = \frac{1}{2}\sqrt{3+1} = 1$ , et argument  $v$  er givet ved, at  $\sin v = -\frac{1}{2}$  og at  $w$  ligger i 4. kvadrant, således at vi kan vælge  $v \in [-\frac{\pi}{2}, 0]$ . Dermed fås  $v = -\frac{\pi}{6}$ , altså

$$w = \frac{1}{2}\sqrt{3} - \frac{1}{2}i = e^{-i\frac{\pi}{6}}$$

Hermed har vi

$$\begin{aligned} z &= e^{i\frac{\pi}{4}} \frac{\frac{1}{2}\sqrt{3} - \frac{1}{2}i}{5} = \frac{1}{5} e^{i\frac{\pi}{4}} e^{-i\frac{\pi}{6}} \\ &= \frac{1}{5} e^{i\frac{\pi}{4} - i\frac{\pi}{6}} = \frac{1}{5} e^{i\frac{\pi}{12}} \end{aligned}$$



## 2 Opgave 2

Der er givet differentialligningen

$$x'' + 3x' + 2x = 10t \sin t$$

Vi har givet en partikulær løsning

$$x_p(t) = -3t \cos(t) + t \sin(t) + \frac{6}{5} \sin(t) + \frac{17}{5} \cos(t)$$

Vi behøver derfor blot selv finde den fuldstændige løsning til den tilsvarende homogene ligning:

$$x'' + 3x' + 2x = 0$$

Denne har konstante koefficienter. Karakterligningen er  $\lambda^2 + 3\lambda + 2 = 0$ . Rødderne er  $-2$  og  $-1$ . Den fuldstændige løsning til den homogene ligning er derfor

$$x(t) = c_1 e^{-2t} + c_2 e^{-t}$$

hvor  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ .

Den fuldstændige løsning til den inhomogene differentialligning er derfor

$$x(t) = -3t \cos(t) + t \sin(t) + \frac{6}{5} \sin(t) + \frac{17}{5} \cos(t) + c_1 e^{-2t} + c_2 e^{-t}$$

hvor  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ .

### 3 Opgave 3

Funktionen  $f$  er givet ved forskriften

$$f(x, y) = (x^2 - 2xy + 2y^2) e^{-x}$$

for alle  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ .

Ud fra de givne Mapleoplysninger slutter vi, at  $(0, 0)$  og  $(2, 1)$  er de stationære punkter for  $f$ , da  $f$  netop i disse to punkter opfylder  $f_x(x, y) = 0$  og  $f_y(x, y) = 0$ .

Vi skal bestemme deres type. Vi ser, at Hessematrixen i  $(0, 0)$  har egenverdierne  $3 \pm \sqrt{5}$ . Begge er positive, så  $(0, 0)$  er et egentligt lokalt minimumspunkt.

Vi ser, at Hessematrixen i  $(2, 1)$  har egenverdierne  $2e^{-2} \pm 2\sqrt{2}e^{-2}$ . Den ene er positiv, den anden negativ, så  $(2, 1)$  er et saddepunkt.

### 4 Opgave 4

Lad  $A$  og  $b$  være givet ved

$$A = \begin{pmatrix} 7 & -24 & -6 \\ 2 & -7 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

1. Vi skal løse ligningssystemet  $Ax = b$ . Totalmatrixen opstilles

$$T = \begin{pmatrix} 7 & -24 & -6 & 1 \\ 2 & -7 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Rækkeoperationen  $R_2 := R_2 - \frac{2}{7}R_1$  giver

$$\begin{pmatrix} 7 & -24 & -6 & 1 \\ 0 & -\frac{1}{7} & -\frac{2}{7} & \frac{5}{7} \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Herefter giver  $R_2 := -7R_2$

$$\begin{pmatrix} 7 & -24 & -6 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & -5 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Totalmatrixen er nu på echelonform og vi kan se, at systemet har præcis én løsning. Vi fortsætter til reduceret echelonform. Operationerne  $R_2 := R_2 - 2R_3, R_1 := R_1 + 6R_3$  giver

$$\begin{pmatrix} 7 & -24 & 0 & 7 \\ 0 & 1 & 0 & -7 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Operationen  $R_1 := R_1 + 24R_2$  giver

$$\begin{pmatrix} 7 & 0 & 0 & -161 \\ 0 & 1 & 0 & -7 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

hvorefter operationen  $R_1 := \frac{1}{7}R_1$  giver

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -23 \\ 0 & 1 & 0 & -7 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Matricen er nu på reduceret echelonform, og vi kan aflæse løsningen til

$$x = \begin{pmatrix} -23 \\ -7 \\ 1 \end{pmatrix}$$

2. Vi skal finde egenverdier og tilhørende egenvektorer for  $A$ . Karakterpolynomiet er

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 7-\lambda & -24 & -6 \\ 2 & -7-\lambda & -2 \\ 0 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} &= (1-\lambda) \begin{vmatrix} 7-\lambda & -24 \\ 2 & -7-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (1-\lambda)(\lambda^2 - 1) = -(\lambda+1)(\lambda-1)^2 \end{aligned}$$

Egenverdierne er altså  $-1$  og  $1$ , der har algebraisk multiplicitet  $2$ .

De til egenverdien  $-1$  hørende egenvektorer  $v$  er bestemt ved  $(A + I)v = 0$ . Totalmatricen herfor er

$$\begin{pmatrix} 8 & -24 & -6 & 0 \\ 2 & -6 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Rækkeoperationen  $R_2 := \frac{1}{4}R_1$  giver

$$\begin{pmatrix} 8 & -24 & -6 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Følgende operationer udføres i rækkefølge  $R_2 := -2R_2$ ,  $R_3 := R_3 - 2R_2$ ,  $R_1 := R_1 + 6R_2$ ,  $R_1 := \frac{1}{8}R_1$ . Herved fås

$$\begin{pmatrix} 1 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Det tilsvarende ligningssystem er  $v_1 - 3v_2 = 0$ ,  $v_3 = 0$ . Vi sætter  $v_2 = t$ , hvorefter vi har

$$v = t \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

hvor  $t \neq 0$ .

De til egenværdien 1 hørende egenvektorer  $v$  er bestemt ved  $(A - I)v = 0$ .

Totalmatricen herfor er

$$\begin{pmatrix} 6 & -24 & -6 & 0 \\ 2 & -8 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Rækkeoperationen  $R_2 := \frac{1}{3}R_1$  giver

$$\begin{pmatrix} 6 & -24 & -6 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Operationen  $R_1 := \frac{1}{6}R_1$  giver

$$\begin{pmatrix} 1 & -4 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Det tilsvarende ligningssystem er  $v_1 - 4v_2 - v_3 = 0$ . Vi sætter  $v_3 = t, v_2 = s$ , hvorefter vi har

$$v = \begin{pmatrix} 4s + t \\ s \\ t \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

hvor  $(s, t) \neq (0, 0)$ . Vi ser altså, at den geometriske multiplicitet af egenværdien  $-1$  er 2, altså den samme som den algebraiske multiplicitet.

3. Angiv en diagonalmatrix  $D$  og en invertibel matrix  $P$ , således at  $A = PDP^{-1}$ . Med forarbejdet ovenfor er dette nu let:

$$D = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad P = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

## 5 Opgave 5

Der er givet differentialligningen

$$x' - \frac{1}{t}x = -2te^{-t}$$

med begyndelsesbetingelsen  $x(1) = 2e^{-1}$ .

1. Vi skal først finde løsningen. Differentialligningen er lineær. Vi bemærker først, at vi må forudsætte  $t \neq 0$ . Da endvidere begyndelsesbetingelsen er givet for  $t = 1 > 0$ , skal vi altså forudsætte, at  $t > 0$ . Vi kan bruge

Panserformlen. Vi finder  $P(t) = \int -\frac{1}{t} dt = -\ln t$ . Altså fås  $e^{P(t)} = e^{-\ln t} = \frac{1}{e^{\ln t}} = \frac{1}{t}$  og  $e^{-P(t)} = e^{\ln t} = t$ . Hermed er den fuldstændige løsning givet ved

$$\begin{aligned} x(t) &= e^{-P(t)} \int e^{P(t)} q(t) dt + C e^{-P(t)} \\ &= t \int \frac{1}{t} (-2te^{-t}) dt + Ct \\ &= -2t \int e^{-t} dt + Ct = 2te^{-t} + Ct \end{aligned}$$

hvor  $C \in \mathbb{R}$ . Konstanten bestemmes nu ud fra begyndelsesbetingelsen  $x(1) = 2e^{-1}$ . Ved indsættelse fås

$$2e^{-1} = x(1) = 2e^{-1} + C$$

hvoraf åbenbart findes  $C = 0$ . Løsningen er altså

$$x(t) = 2te^{-t}$$

2. Vi skal nu finde løsningens 2. Taylorpolynomium  $P_2$  med udviklingspunkt 1:

$$P_2(t) = x(1) + x'(1)(t-1) + \frac{1}{2}x''(1)(t-1)^2$$

Polynomiet kan bestemmes direkte ud fra det fundne formeludtryk for løsningen eller ved brug af differentialligningen. Vi viser begge metoder.

- (a) Først ud fra differentialligningen uden brug af det fundne formeludtryk. Vi skynder os at skrive den med de udeladte  $t$ 'er:

$$x'(t) - \frac{1}{t}x(t) = -2te^{-t}$$

$x(1)$  er direkte givet som  $2e^{-1}$ .  $x'(1)$  kan findes ved indsættelse af  $t = 1$  i differentialligningen:

$$x'(1) - x(1) = -2e^{-1}$$

hvoraf fås  $x'(1) = x(1) - 2e^{-1} = 0$ . Den anden afledede  $x''(t)$  kan findes ved differentiation af differentialligningen:

$$x''(t) + \frac{1}{t^2}x(t) - \frac{1}{t}x'(t) = -2e^{-t} + 2te^{-t}$$

Indsættelse af  $t = 1$  giver

$$x''(1) + x(1) - x'(1) = -2e^{-1} + 2e^{-1}$$

Altså finder vi  $x''(1) = -x(1) = -2e^{-1}$ , så

$$P_2(t) = 2e^{-1} - e^{-1}(t-1)^2$$

(b) Direkte ud fra den konkret fundne løsning  $x(t) = 2te^{-t}$ . Vi skal finde  $x'(t)$  og  $x''(t)$ :

$$\begin{aligned}x'(t) &= 2e^{-t} - 2te^{-t} \\x''(t) &= -2e^{-t} - 2e^{-t} + 2te^{-t} = -4e^{-t} + 2te^{-t}\end{aligned}$$

Heraf findes  $x(1) = 2e^{-1}$ ,  $x'(1) = 0$ ,  $x''(1) = -2e^{-1}$ , hvorefter  $P_2(t)$  kan skrives ned som ovenfor.

## 6 Opgave 6

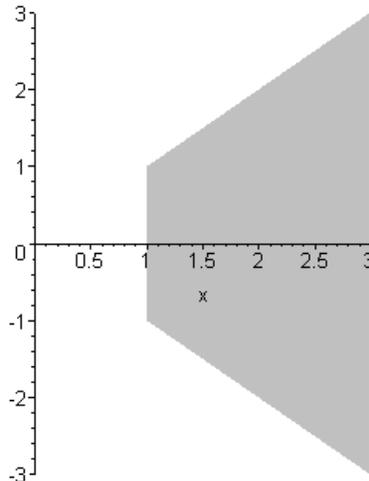
Vi skal udregne planintegralet

$$\int_S (x^2 - y^2) dA$$

hvor  $S$  er området i planen givet ved

$$S = \{(x, y) \mid 1 \leq x \leq 3 \wedge -x \leq y \leq x\}$$

Vi tegner først området:



Planintegralet omskrives til et dobbeltintegral, der derefter udregnes:

$$\begin{aligned}\int_S (x^2 - y^2) dA &= \int_1^3 dx \int_{-x}^x (x^2 - y^2) dy \\&= \int_1^3 \left[ x^2 y - \frac{1}{3} y^3 \right]_{-x}^x dx = \int_1^3 \left( x^3 - \frac{1}{3} x^3 - \left( x^2 (-x) - \frac{1}{3} (-x)^3 \right) \right) dx \\&= \int_1^3 \frac{4}{3} x^3 dx = \frac{80}{3}\end{aligned}$$

## 7 Opgave 7

Vi får at vide, at

$$\int \frac{\ln x}{x^5} dx = -\frac{1}{4} \frac{\ln x}{x^4} - \frac{1}{16x^4}$$

Vi bliver så bedt om at finde

$$\int_1^\infty \frac{\ln x}{x^5} dx$$

Vi har for  $R > 1$

$$\begin{aligned} \int_1^R \frac{\ln x}{x^5} dx &= \left[ -\frac{1}{4} \frac{\ln x}{x^4} - \frac{1}{16x^4} \right]_1^R \\ &= -\frac{1}{4} \frac{\ln R}{R^4} - \frac{1}{16R^4} + \frac{1}{16} \rightarrow \frac{1}{16} \end{aligned}$$

for  $R \rightarrow \infty$ . Dette bygger på, at

$$\frac{\ln R}{R^4} \rightarrow 0$$

for  $R \rightarrow \infty$ . Dette kan vises vha. l'Hospitals regel, da problemet er af typen " $\frac{\infty}{\infty}$ ". Vi finder ved brug af l'Hospitals regel

$$\frac{\frac{1}{R}}{4R^3} = \frac{1}{4R^4} \rightarrow 0$$

for  $R \rightarrow \infty$ . Hermed har vi også  $\frac{\ln R}{R^4} \rightarrow 0$  for  $R \rightarrow \infty$ .

Vi har hermed vist, at

$$\int_1^\infty \frac{\ln x}{x^5} dx = \frac{1}{16}$$