

# DESIGNMAT FORÅR 2012: UGESEDDER 11

INSTITUT FOR MATEMATIK

## 1. FORBEREDELSE

Læs eksempler 7.21, 7.22 og 7.24 i [eNote 7: Vektorrum](#). Løs opgave 7.23.

## 2. AKTIVITETER MANDAG 13–17

2.1. **Forelæsning.** Emner fra [eNote 7: Vektorrum](#).

- Basis og dimension af et vektorrum
- Koordinater for vektor
- Koordinatmatrix for system af vektorer

2.2. **Øvelser.** Maple må bruges i samtlige øvelser i denne uge i det omfang det er muligt.

1. Lad  $a_1 = (1, -1, 2, 1)$ ,  $a_2 = (0, 1, 1, 3)$ ,  $a_3 = (1, -2, 2, -1)$ ,  $a_4 = (0, 1, -1, 3)$ . Vis, at  $(a_1, a_2, a_3, a_4)$  danner en basis for  $\mathbb{R}^4$ , og find koordinaterne for vektoren  $b = (1, 2, 3, 4)$  i forhold til denne basis.

2. I vektorrummet  $P_3(\mathbb{R})$  er givet vektorerne (polynomierne)  $P_1(x) = 1 + x - 2x^2 + 2x^3$ ,  $P_2(x) = x + x^2 - 3x^3$ ,  $P_3(x) = 2x^3$  og  $P_4(x) = 1 + 3x + x^2 + 2x^3$ . Undersøg, om  $P_4(x) \in \text{span}\{P_1(x), P_2(x), P_3(x)\}$ .

3. Undersøg følgende systemer af vektorer for lineær uafhængighed. Angiv, i hvert tilfælde, dimensionen af underrummet, der udspændes af vektorerne.

- $\cos^2 x$ ,  $\sin^2 x$  (i vektorrummet  $C^0(\mathbb{R})$ ).
- $\cos^2 x$ ,  $2 - 2\sin^2 x$ ,  $\ln(4x^2 + 5)$  (i vektorrummet  $C^0(\mathbb{R})$ ).
- $\cos x$ ,  $\sin x$ ,  $e^{ix}$  (i vektorrummet  $C^0(\mathbb{R})$  med skalarlegeme  $\mathbb{C}$ ).

4. I vektorrummet  $P_2(\mathbb{R})$  er givet vektorerne

$$P_1(x) = 1 - 3x + 2x^2, \quad P_2(x) = 1 + x + 4x^2, \quad P_3(x) = 1 - 7x.$$

- Vis, at  $(P_1(x), P_2(x))$  er en basis for  $\text{span}\{P_1(x), P_2(x), P_3(x)\}$ .
- Undersøg om vektorerne  $Q_1(x) = 1 + 5x + 9x^2$  og  $Q_2(x) = 3 - x + 10x^2$  tilhører  $\text{span}\{P_1(x), P_2(x), P_3(x)\}$  og angiv i bekræftende fald deres koordinater mht. basis  $(P_1(x), P_2(x))$ .

5. I  $\mathbb{R}^3$  er givet 3 vektorer

$$a_1 = (1, 0, -1), \quad a_2 = (2, 1, 1), \quad a_3 = (1, -1, 1).$$

Vis, at  $(a_1, a_2, a_3)$  danner en basis for  $\mathbb{R}^3$ , og find koordinaterne for vektorerne  $e_1, e_2, e_3$  (den sædvanlige basis) i forhold til basis  $(a_1, a_2, a_3)$ .

## 3. HJEMMEOPGAVER

A Vis, at de to vektorer

$$a_1 = (1, 0, 1, 0, 1, 0), \quad a_2 = (0, 1, 1, 1, 1, -1),$$

udspænder samme underrum i  $\mathbb{R}^6$  som de to vektorer

$$b_1 = (4, -5, -1, -5, -1, 5), \quad b_2 = (-3, 2, -1, 2, -1, -2).$$

B Vis, at vektorerne

$$b_1 = (1, 1, 1, 1), \quad b_2 = (1, 0, 1, 2), \quad b_3 = (2, 1, 0, 2), \quad b_4 = (2, 1, 1, 1),$$

udgør en basis for  $\mathbb{R}^4$ , og angiv koordinaterne for vektorerne  $(2, 1, 1, 2)$  og  $(1, 0, 0, 1)$  med hensyn til denne basis.

C Vis, at vektorerne

$$x_1(t) = e^{-t} + e^{-2t}, \quad x_2(t) = e^{-t} - e^{-2t},$$

danner en basis til løsningsmængden  $\mathcal{L}_{hom}$  for differentiaalligningen:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 3\frac{dx}{dt} + 2x = 0, \quad t \in \mathbb{R}.$$