

DESIGNMAT EFTERÅR 2011: EKSTRA-OPGAVER, UGE 2

[Nogle svar på næste side]

- (1) Lad V være et vektorrum af dimension 2, og lad (a_1, a_2) være en basis for V . Lad endvidere være givet to lineære afbildninger f og g af V ind i V . Det oplyses, at

$$\begin{aligned} g(a_1) &= 3a_1 - a_2, \\ g(a_2) &= a_1, \\ f(a_1) &= a_1 - a_2, \\ f(3a_1 - a_2) &= 2a_1 - a_2. \end{aligned}$$

- (a) Bestem $f(a_2)$.
 - (b) Angiv afbildningsmatricen for f og for g m.h.t. basis (a_1, a_2) .
 - (c) Afgør, om $f \circ g = g \circ f$.
- (2) Lad $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ være den lineær afbildning, der med hensyn til den sædvanlige basis (e_1, e_2, e_3) for \mathbb{R}^3 er givet ved matricen

$$F = \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

- (a) Vis at $b_1 = (1, -1, 1)$, $b_2 = (-1, 1, 0)$ og $b_3 = (1, 0, 0)$ er en basis for \mathbb{R}^3 .
- (b) Find afbildningsmatricen ${}_b F_b$ for f m.h.t. basen $b = (b_1, b_2, b_3)$.
- (c) Kontrollere din svar, feks. ved at finde koordinatvektorerne $[e_1]_b$ og $[f(e_1)]_b$ for e_1 og $f(e_1)$ mht. basen b , og derefter tjek at ${}_b F_b [e_1]_b = [f(e_1)]_b$.

- (3) I \mathbb{R}^3 er givet vektorerne

$$v_1 = (1, 0, 1), \quad v_2 = (1, 1, 0), \quad v_3 = (0, 1, 1).$$

- (a) Vis, at v_1, v_2, v_3 udgør en basis for \mathbb{R}^3 .
 - (b) En lineær afbildning $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ er givet ved
- $$f(v_1) = (3, 9, 1, 0), \quad f(v_2) = (4, 5, -1, 1), \quad f(v_3) = (5, 6, 0, -1).$$
- Giv afbildningsmatricen ${}_e F_v$ for f mht. basen (v_1, v_2, v_3) i \mathbb{R}^3 og den sædvanlige basis i \mathbb{R}^4 .
- (c) Bestem afbildningsmatricen ${}_e F_e$ for f mht. de sædvanlige baser i \mathbb{R}^3 og \mathbb{R}^4 .

- (4) En lineær afbildning $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ er fastlagt ved

$$\begin{aligned} f((1, 0, 0)) &= (2, 1, 0, 1), \\ f((1, 1, 0)) &= (3, 2, 1, 1), \\ f((0, 1, 2)) &= (3, -1, -5, 4). \end{aligned}$$

- (a) Bestem afbildningsmatricen for f m.h.t. de sædvanlige baser i \mathbb{R}^3 og \mathbb{R}^4 .
- (b) Bestem dimensionen af $\text{Ker } f$ og bestem en basis for $\text{Ker } f$.
- (c) Bestem dimensionen af billedrummet $f(\mathbb{R}^3)$ og bestem en basis for det.

- (5) Lad en afbildning $f : P_2(\mathbb{R}) \rightarrow P_2(\mathbb{R})$ være givet ved

$$f(P(x)) = (x - 1)P'(x) - xP(1),$$

hvor $P' = \frac{dP}{dx}$.

- (a) Tjek, at f er faktisk en afbildning $P_2(\mathbb{R}) \rightarrow P_2(\mathbb{R})$, dvs. hvis P har højest grad 2, så også har $f(P)$ højest grad 2.
- (b) Vis, at f er lineær.
- (c) Find afbildningsmatricen for f med hensyn til monomie-basis $(1, x, x^2)$.

0.1. Svar.

$$(1) \quad (b) \quad {}_aG_a = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}, \quad {}_aF_a = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}.$$

(c) Ja, fordi ${}_aF_a {}_aG_a = {}_aG_a {}_aF_a$.

$$(2) \quad (b) \quad {}_bF_b = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & -2 & 2 \end{bmatrix}.$$

$$(c) \quad [e_1]_b = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}. \quad [f(e_1)]_b = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

$$(3) \quad (c) \quad {}_eF_e = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 9 & 5 & 6 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}.$$

$$(4) \quad (a) \quad {}_eF_e = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -3 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

- (b) En basis for $\text{Ker}(f)$ er $((-2, 3, 1))$. Dimension 1.
(c) En basis for $f(\mathbb{R}^3)$ er $((1, 0, -1, 1), (0, 1, 2, -1))$. Dimension 2.

- (5) (b) Vi viser lineæritet:

$$\begin{aligned} f(P_1 + P_2) &= (x-1)(P_1 + P_2)' - x(P_1(1) + P_2(1)) \\ &= (x-1)P'_1 + (x-1)P'_2 - xP_1(1) - xP_2(1) \\ &= f(P_1) + f(P_2). \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f(cP) &= (x-1)cP' - xcP(1) \\ &= c((x-1)P' - xP(1)) \\ &= cf(P). \end{aligned}$$

$$(c) \quad \text{Afbildningsmatricen } F = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -3 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}.$$